## sPHENIX-INTT検出器を用いた 飛跡再構成アルゴリズムの開発と評価

奈良女子大学 修士2年

辻端 日菜子

INTT フォローアップワークショップ@立教大学 2024.01.14



### <u>sPHENIX実験におけるINTTを用いた飛跡再構成アルゴリズムの開発</u>

#### <飛跡再構成方法>

### 空間分解能に優れた検出器で飛跡再構成

### 既存のsPHENIX実験 の飛跡再構成



### 時間分解能に優れたINTTで衝突事象ごとに区別

INTTなどの検出器の調整にも利用。





• INTTは2023年、2024年のデータ収集にて正常に作動することが確認できている。 ▶本研究では、INTT以外の検出器の稼働状況に左右されない飛跡再構成が可能である。

2







3

### 【シミュレーションデータ】 • PYTHIA8 + GEANT4 • 陽子+陽子衝突(√s = 200GeV) • イベント数:100Kイベント • 磁場なし / 磁場あり • 衝突点:ガウス分布 • 中心:(x, y, z) = (0, 0, 0)cm

• 分布幅: (x, y, z) = (10<sup>-4</sup>, 10<sup>-4</sup>, 10)cm



# 飛跡再構成アルゴリズム (1/4)







 $\mathbf{r} = \sqrt{x^2 + y^2}$ ()

# 飛跡再構成アルゴリズム (1/4)





# ・このとき、クラスターペアの角度差を $|\phi_{outer} - \phi_{inner}| < 0.04, |\theta_{outer} - \theta_{inner}| < 0.2とす$



# 飛跡再構成アルゴリズム (2/4)

#### 1. クラスターペアを選ぶ。

- ・内層クラスター、外層クラスターをそれぞれ1点選ぶ。
- ・このとき、クラスターペアの角度差を  $|\phi_{outer} \phi_{inner}| < 0.04, |\theta_{outer} \theta_{inner}| < 0.2とす$

る。









# 飛跡再構成アルゴリズム (2/4)

#### 1. クラスターペアを選ぶ。

- ・内層クラスター、外層クラスターをそれぞれ1点選ぶ。

る。



# ・このとき、クラスターペアの角度差を $|\phi_{outer} - \phi_{inner}| < 0.04, |\theta_{outer} - \theta_{inner}| < 0.2とす$





# 飛跡再構成アルゴリズム (3/4)

2. 組み合わせバックグラウンドを除去する。

る。

- *dxy*(*dz*):x-y平面(z軸)における衝突点と飛跡間の距離。
- $\sigma_{xy}$  ( $\sigma_{z}$ ) : x-y平面 (z軸) におけるINTTセンサーの分解能78 $\mu m$  (20mm)。



・1つのクラスターが複数のクラスターペアの構成要素になっている場合、最も小さい $\chi^2$ を持つ飛跡のみを採用す







- <u>3. 飛跡を最適化する。</u>
  - ・磁場なしデータの場合、衝突点、クラ する。





### ・磁場なしデータの場合、衝突点、クラスターペアを最小二乗法によってフィッティング



# 飛跡再構成アルゴリズム (4/4)







<運動方程式>および飛跡の円弧の半径より、pT を求めることができる。

$$m\frac{v_T^2}{R} = ev_T B$$

 $p_T = 0.3BR$  [GeV]

本研究では、B = 1.4Tを用いる。





·飛跡再構成効率 ・横運動量分解能

# アルゴリズムの評価方法

 アルゴリズムの評価のため、シミュレーションを 用いて飛跡再構成効率を求めた。

<飛跡再構成効率>

真の飛跡数に対する再構成された飛跡数の割合。

effi. = 
$$\frac{N_{reco. tracks}}{N_{truth tracks}}$$

【シミュレーションデータ】 • GEANT4

- <u>1粒子(µ⁻) / イベント</u>
- 横運動量 pT:0~5 GeVの一様分布
- イベント数:100Kイベント
- 磁場なし
- 入射源:ガウス分布
  - 中心: (x, y, z) = (0, 0, 0)cm
  - 分布幅: (x, y, z) = (10<sup>-4</sup>, 10<sup>-4</sup>, 1)cm
- 入射領域:全方位角、ビーム軸方向|z| < 22.8 cm



く各変数の定義> N<sub>reco. tracks</sub>:正しく再構成された飛跡数 シミュレーションにおいて、クラスターはそのクラスタ ーを作った真の飛跡と同じIDを持つ。その飛跡の再構成 に用いられた内層、外層クラスターがどちらも同じIDを 持つとき、その飛跡は正しく再構成されたとして数え る。

N<sub>truth tracks</sub>:真の飛跡数

以下の条件のように、INTTが測定できない飛跡は数えな い。

- 非荷電粒子(γ, n, K<sup>0</sup>, π<sup>0</sup>)
- ・位置的に内層センサー、外層センサーを通らないもの
  - 真の飛跡がr=7,10cmを通るときのz座標を算出、 そのz座標が|z| ≤ 22.8cmでないもの



### 飛跡再構成効率





 ・ 左図:真の飛跡の横運動量 p<sub>T, truth</sub> [GeV]
 の関数とした真の飛跡数に対する再構成さ
 れた飛跡数の割合[%]。

• <平均効率> $\frac{N_{\text{reco. tracks}}}{N_{\text{truth tracks}}} = 84.40 \pm 0.12 \%$ 

• なぜ再構成効率が、84.4%なのか?

## 再構成効率の検証

- てどのくらい効率が落ちているのかを検証した。
- く真の飛跡と再構成された飛跡の関係>
  - 真の飛跡(PHG4Particle)
  - <u>INTTを通過する粒子</u>(PHG4Hit) INTTでの粒子の検出
  - <u>ヒット</u> (TrkrHit)
  - クラスタリング
  - <u>クラスター</u>(TrkrCluster)
    - 飛跡再構成
  - 再構成された飛跡



## ・非効率の原因を調べるため、シミュレーションおよび飛跡再構成のうち、どの過程におい

# 再構成効率の検証

- てどのくらい効率が落ちているのかを検証した。
- く真の飛跡と再構成された飛跡の関係>
  - 真の飛跡(PHG4Particle)
  - <u>INTTを通過する粒子</u>(PHG4Hit) TrkrHitTruthAssoc
  - <u>ヒット</u> (TrkrHit)
  - TrkrClusterHitAssoc
  - クラスター(TrkrCluster)
  - 再構成された飛跡



・非効率の原因を調べるため、シミュレーションおよび飛跡再構成のうち、どの過程におい

• 飛跡ごとに再構成された飛跡から真の飛跡ま でを辿れるようにした。それぞれの過程前後 での効率を算出することができる。







 真の飛跡数に対する、INTTの外層センサー を通過した粒子数の割合[%]を真の飛跡の 横運動量<sub>PT,truth</sub> [GeV]の関数として表した もの。

 ・平均効率:97.34 ± 0.05 %
 ◆く仮説>約3%の非効率の原因は、INTT センサー間に存在する粒子を検出できない 領域(非アクティブ領域)ではないか?



非アクティブ領域



Nouter g4hits  $= 97.34 \pm 0.05\%$ truth tracks

- ・左図:全ての真の飛跡(青)、INTTの外層セ ンサーを通過した粒子(赤)が外層バレル(r = 10cm)を通過したときのz座標 [cm]
- 分布において、全ての真の飛跡に対して、INTT の外層センサーを通過した粒子の数が大幅に減 少している部分が3つある。
- その3箇所はセンサー間の非アクティブ領域に 一致する。
- ➡非アクティブ領域幅を確認し、非効率が一致 するか確認する予定。









- INTTの外層センサーを通過した粒子数に対 する、外層センサーで検出されたクラスタ ーの割合[%]を真の飛跡の横運動量 $p_{T,truth}$ [GeV]の関数として表したもの。
- 平均効率: 95.47 ± 0.07%

 シミュレーション上の5%のデッドチャン ネルにより非効率が生まれる。 →実際にシミュレーション上のデッドチャン ネルの設定を確認する予定。









- INTTの外層センサーに入射した粒子が内層 センサーでも検出される割合[%]を真の飛 跡の横運動量 $p_{T.truth}$  [GeV]の関数として表 したもの。
- 平均効率: 93.70 ± 0.08%
- ・外層クラスターの生成効率(~93.0%)と 同程度である。









- INTTの内層、外層にクラスターが存在する 場合、その粒子を再構成できる割合[%]を 真の飛跡の横運動量 $p_{T,truth}$  [GeV]の関数と して表したもの。
- 平均効率: 97.03 ± 0.06%
- アルゴリズム(角度カット)の影響を受け る。





## **横連動量分解能**

- アルゴリズムの評価として、横運動量分解能を算出し た。
- ・ 左図:真の飛跡の横運動量  $p_{T,truth}$ に対する再構成され
  - た飛跡の横運動量 $p_{T.reco.}$ との差分の割合を、 $p_{T.truth}$ の関 数として表したもの。

$$p_{T,\text{reco.}} - p_{T,\text{truth}}$$

*p<sub>T,truth</sub>* 

【シミュレーションデータ】 • GEANT4 1粒子(µ<sup>-</sup>) / イベント 横運動量 pT:0~5 GeVの一様分布 イベント数:100Kイベント 磁場あり 入射源:ガウス分布 • 中心: (x, y, z) = (0, 0, 0)cm • 分布幅: (x, y, z) = (10<sup>-4</sup>, 10<sup>-4</sup>, 1)cm 入射領域:全方位角、ビーム軸方向|z| < 22.8 cm</li>





## 横運動量分解能

- アルゴリズムの評価として、横運動量分解能を算出した。
- ・ 左図:真の飛跡の横運動量  $p_{T,truth}$ に対する、再構成さ

れた飛跡の横運動量 $p_{T, \text{reco.}}$ との差分の割合の幅を、

 $p_{T,truth}$ の関数として表したもの。

 $p_{T,\text{reco.}} - p_{T,\text{truth}}$ 

 $p_{T,truth}$ 

- 真の飛跡の横運動量  $p_{T,truth}$  = 1GeVにおいて、10%程度の横運動量分解能を持つ。







結果



•2024年に収集された磁場ありデータを用いて、飛跡再構成を行なった。



色線:再構成された飛跡 色点:再構成に使われたクラスター (それぞれの色は両平面で共通) 黒点:それ以外のクラスター

- 2024年に収集されたデータでも 飛跡再構成をすることができる。
- ・今後の課題として、定量的な評価 をする予定。
  - ・各パラメータ(飛跡の角度な ど)をシミュレーションと比較 するなど?







### 【sPHENIX-INTT検出器を用いた飛跡再構成アルゴリズムの開発と評価】

- ・2024年に測定されたデータを用いて飛跡再構成を行った。
  - 評価として各パラメータのシミュレーションとの比較などを行う予定。
- シミュレーションを用いて横運動量分解能、飛跡再構成効率の算出を行った。
  - 域、デッドチャンネル、アルゴリズム中の角度カットによるもの。
  - 横運動量分解能は1GeVで10%程度。

### 【今後の課題】 MC上のデッドチャンネルの設定の確認。 2024年のデータを用いた飛跡再構成の評価 各パラメータのシミュレーションとの比較?

・飛跡再構成効率は84.40%であり、非効率の原因はセンサー間の非アクティブ領

(異なるシミュレーション設定(陽子陽子衝突・磁場)における検出効率の算出)



26







28

# ・非効率の原因を調べるため、シミュレーションおよび飛跡再構成のうち、どの過程におい









#### 磁場なしMC (pp)





### 磁場ありMC (pp)



# 飛跡再構成アルゴリズム (2/4)

#### <u>1. クラスターペアを選ぶ。</u>

- ・内層クラスター、外層クラスターをそれぞれ1点選ぶ。

る。





# ・このとき、クラスターペアの角度差を $|\phi_{outer} - \phi_{inner}| < 0.04, |\theta_{outer} - \theta_{inner}| < 0.2とす$







# 飛跡再構成アルゴリズム (2/4)

#### 1. クラスターペアを選ぶ。

- ・内層クラスター、外層クラスターをそれぞれ1点選ぶ。

る。







# ・このとき、クラスターペアの角度差を $|\phi_{outer} - \phi_{inner}| < 0.04, |\theta_{outer} - \theta_{inner}| < 0.2とす$







### •2024年に収集された磁場なしデータを用いて、飛跡再構成を行なった。



色線:再構成された飛跡 色点:再構成に使われたクラスター 黒点:それ以外のクラスター





### z\_vertex再構成





- ➡イベント内のクラスター数が少ない場合に z vertexが再構成されないのではないか?
  - ・青:全イベント(69938イベント)
  - 赤:z\_vertexが再構成できなかったイベント(13780イベント)

<u>イベント内のクラスターが少ない場合には</u>
 <u>z\_vertexは再構成されない。</u>



-

.



### (シミュレーションの飛跡再構成にはtruth vertexを使用。)









### トラックIDの正負ごとに、x-y平面上の生成点を調べた。



・正のトラックIDを持つ粒子は原点(衝突点)付近で生成されている。

いて生成されている。

● 負のトラックIDを持つ粒子の分布は検出器の形状に一致しており検出器との相互作用にお





非アクティブ領域



Nouter g4hits  $= 97.34 \pm 0.05\%$ truth tracks

- ・
   左図:
   全ての真の飛跡
   (
   青
   )
   、
   INTTの外層
   センサーを通過した粒子(赤)が外層バレ ル (r = 10cm) を通過したときのz座標 [cm]
- 分布において、全ての真の飛跡に対して、 INTTの外層センサーを通過した粒子の数が 大幅に減少している部分が3つある。
- その3箇所はセンサー間の非アクティブ領 域に一致する。







### MVTXの位置

Radial position (min.) (mm Radial position (max.) (mm Length (sensitive area) (mm Active area (cm<sup>2</sup>) Number of pixel chips Number of staves

Table 3: Parameters of the sPHENIX MVTX design.

	Layer 0	Layer 1	Layer 2
n)	23.7	31.4	39.1
n)	28.0	35.9	43.4
m)	271	271	271
	421	562	702
	108	144	180
	12	16	20









 $\frac{N_{\rm correct\ reco.\ tracks}}{N_{\rm all\ reco.\ tracks}}$ 

N<sub>correct reco. tracks</sub>:正しく再構成された飛跡数 (飛跡を構成するクラスターペアが同じID を持つ)。

N<sub>all reco. tracks</sub>:全ての再構成された飛跡数。

 低い*p<sub>T</sub>*での非効率は多重散乱によって角度 カットの範囲外の飛跡が多くなるためと考 えられる。



# 飛跡再構成アルゴリズム (2/4)

#### 1. クラスターペアを選ぶ。

- ・内層クラスター、外層クラスターをそれぞれ1点選ぶ。
- このとき、クラスターペアの角度差を
  - ・磁場なし:  $|\phi_{outer} \phi_{inner}| < 0.01, |\theta_{outer}|$
  - ・磁場あり:  $|\phi_{outer} \phi_{inner}| < 0.04, |\theta_{outer}|$





$$|e_{outer} - \theta_{inner}| < 0.2$$
,  
 $|e_{outer} - \theta_{inner}| < 0.2 \ge 3$ 





### run40741トリガー



#### Run 40741 Trigger Configuration

LL1 input channel	Triggerdelay	switchyard	Trigger input channel	Name	enabled	Scaledown	Raw	Live	Scaled	Live (%)
0	0	1	0	Clock	yes	off	3529193895	1233164876	0	34.9
1	0	0	1	ZDC North	yes	off	5401526	1818012	0	33.7
2	0	1	2	ZDC South	yes	off	6012112	2035012	0	33.8
3	0	3	3	ZDC Coincidence	yes	off	386522	131664	0	34.1
4	0	4	4		yes	off	2434347	853521	0	35.1
5	0	5	5		yes	off	0	0	0	0
6	0	6	6		yes	off	0	0	0	0
7	0	7	7		yes	off	0	0	0	0
8	0	8	8	MBD S >= 1	yes	off	43185665	15095717	0	35.0
9	0	9	9	MBD N >= 1	yes	off	40551262	14206631	0	35.0
10	0	10	10	MBD N&S >= 1	yes	off	16521538	5795674	1807560	35.1
11	0	11	11	MBD N&S >= 2	yes	off	5617087	1971037	0	35.1
12	0	12	12	MBD N&S >= 1, vtx < 10 cm	yes	off	1271587	446180	0	35.1
13	0	13	13	MBD N&S >= 1, vtx < 30 cm	yes	off	3341149	1171582	0	35.1

#### ☆ 🕺 🗷 🖸 | 😣 🗄



### run41981 トリガー

🚱 Run 41981 Trigger Configurati 🗙 🛛 🚱 Run 40741 Trigger Configurati 🗴 🛛 🕂

▲ 保護されていない通信 sphenix-intra.bnl.gov:7815/cgi-bin/trigger\_details.py?run=41981

#### Run 41981 Trigger Configuration

LL1 input channel	Triggerdelay	switchyard
0	0	0
1	1	0
2	0	1
3	5	2
4	5	3
5	0	5
6	0	6
7	0	7
8	3	8
9	3	9
10	3	10
11	3	11
12	3	12
13	3	13

Trigger input channel	Name	enabled	Scaled
0	Clock	yes	off
1	ZDC South	yes	off
2	ZDC North	yes	off
3	ZDC Coincidence	yes	off
4	HCAL Singles	yes	off
5	HCAL Coincidence	yes	off
6		yes	off
7		yes	off
8	MBD S >= 1	yes	off
9	MBD N >= 1	yes	off
10	MBD N&S >= 1	yes	1400
11	MBD N&S >= 2	yes	off
12	MBD N&S >= 1, vtx < T1	yes	off
13	MBD N&S >= 1, vtx < T2	yes	off

							•
				C.	☆ 🐯	<b>2</b>	🖪 :
9	enabled	Scaledown	Raw	Live	Scaled	Live (%)	<
	yes	off	5273012474	3328472954	0	63.1	
South	yes	off	6836266	4312837	0	63.1	
North	yes	off	7493587	4729244	0	63.1	
Coincidence	yes	off	373457	235637	0	63.1	
Singles	yes	off	80	40	0	50.0	
. Coincidence	yes	off	0	0	0	0	•6*
	yes	off	0	0	0	0	
	yes	off	0	0	0	0	
S >= 1	yes	off	63312788	39962839	0	63.1	
N >= 1	yes	off	60990804	38498645	0	63.1	
N&S >= 1	yes	1400	26698955	16852188	12028	63.1	
N&S >= 2	yes	off	7386691	4662028	0	63.1	

818403

157845 99662 0 63.1

516957

0

63.2





## 研究背景

- QGP
- 高エネルギー原子核衝突実験





### SPHENIX実験



<u>QGP (Quark-Gluon Plasma)</u> 宇宙初期に存在した高温・高密度なクォー ク・グルーオンのプラズマ状態。



- 米国ブルックヘブン国立研究所に存在する 重イオン衝突型加速器RHIC (Relativistic Heavy Ion Collider)を使用。
- ・2023年5月より試運転開始、

#### <実験目的>

・QGPを生成し、その性質を理解すること。

<sPHENIX実験のビーム粒子> 核子対あたりの衝突エネルギー200GeV 2023年:磁場なし金金衝突(試運転) 2024年:磁場あり陽子陽子衝突



## 中間飛跡検出器INTT





- sPHENIX実験の3つの飛跡検出器の1つ。
- ビーム軸からR ~ 7.5cm, 10cmに位置する。
- 56本のセンサーラダーで2層の樽状をなしており、全方位角、擬ラピディティ
   |η| < 1.1を覆う。</li>
- 1ビームバンチ交差時間以下の高い時間分 解能を持つ。
- 計37万のシリコンストリップで構成。
- 1ストリップサイズ: 78×320×16000 (また は20000) μm<sup>3</sup>



# **甲間飛跡検出器NTT**





- sPHENIX実験の3つの飛跡検出器の1つ。 ・ INTTは1ビームバンチ交差時間以下の高い時間分解能を持つ。 ビーム軸からR~7.5cm,10cmに位置する。 •56本のセンサーラダーで2層の樽状をなしており、全方位角、擬ラ ピディティ $|\eta| < 1.1$ を覆う。

• 1ストリップサイズ:  $78 \times 320 \times 16000$  (または20000)  $\mu m^3$ 









INTアシリコンセンサー





INTT has One sens modules. One silico Sensors ( One silico

- INTT has 56 sensor ladders.
- One sensor ladder has two silicon sensor modules.
- One silicon sensor module has 26 silicon sensors (Type-A  $\times$  16, Type-B  $\times$  10).
- One silicon sensor has 128 strips of 78  $\mu m$   $\times$
- 16 mm (Type-A) or 20 mm (Type-B)  $\times$  320  $\mu m.$



### Tracks pass through ladder multiple times

- Some tracks pass through ladders multiple times.
- How many tracks pass trough multiple times?
- <Ratio>

N<sub>track ID</sub> (multi. times)

 $N_{\rm all\ track\ ID}$  $N_{\rm trackID\ (multi.\ times)}$ : The number of track ID of truth tracks pass through ladder multiple times.

 $N_{\rm all\ trackID}$  : The number of track ID.

 <u>Clusters have same ID are counted</u> <u>separately so far.</u>

### Single Particle

	B-off	B-off	B-on	B-c
	(inner	(outer	(inner	(out
	cluster)	cluster)	cluster)	clus
Ratio[%]	0.14	0.13		

	B-off	B-off	B-on	B-c
	(inner	(outer	(inner	(out
	cluster)	cluster)	cluster)	clus
Ratio[%]	0.32	0.21		









center) in the x-y plane.



- These distribution have good correlations.
- Using the beam center, the shape becomes straight.

### Used data: 40741 without B-field

 Left(Right) plot shows angular differences btw the inner and the outer layer clusters from the origin of the coordinate (the beam







center) in the x-y plane.



 These distribution have good correlations. Using the beam center, the shape becomes straight.

### Used data: 41981 with B-field

 Left(Right) plot shows angular differences btw the inner and the outer layer clusters from the origin of the coordinate (the beam



### Plot8 : pT

### Used data: 41981 with B-field





Red : positively charged particles Blue : negatively charged particles

- We could confirm that the number difference of positively and negatively charged particles are at the level of 1.9%.
- It has to be well studied...







# 飛跡再構成アルゴリズム















多重散乱において散乱角が小さい場合、その散乱角の角度 分布は0を中心としたガウス分布で与えられる。 その標準偏差は次式。

$$=\frac{13.6\text{MeV}}{\beta cp}z\sqrt{\frac{x}{X_0}}\left[1+0.088\log_{10}\left(\frac{xz^2}{X_0\beta^2}\right)\right]$$

 $\beta c$ :入射粒子の速度[m/s] p:入射粒子の運動量[MeV] z:入射粒子の電荷[C] x:対象の厚み[m]

X<sub>0</sub>:対象の放射長[m]

また入射ビーム軸からのずれyは、

$$y = x \tan \theta \approx x \theta$$











